

# УНИФИЦИРОВАННЫЕ ЭЛЕКТРОННЫЕ МОДУЛИ – УНИВЕРСАЛЬНЫЙ ИНСТРУ- МЕНТ ИНТЕГРАЦИИ ВЫСОКОУРОВНЕВЫХ РЕСУРСОВ ДЛЯ РЕШЕНИЯ НАУЧНЫХ И ИНЖЕНЕРНЫХ ЗАДАЧ

(Рассматривается структура, состав и применение Унифицированных электронных модулей (изделия УЭМ) для решения задач цифровой локации в реальном масштабе времени с применением модифицированных современных алгоритмов цифровой обработки сигналов (ЦОС), а также построение масштабируемых вычислительных систем сбора и цифровой обработки информации на базе УЭМ для решения задач цифровой локации в различных областях науки и техники.).

*Ключевые слова и фразы:* (цифровая локация, изделие УЭМ, ПЛИС, модули МЦЛ, submodule стандарта FMC, программное обеспечение, обработка изображений в медицине, геофизике, в службах МЧС.)

## **Введение**

Унифицированные электронные модули (УЭМ) разрабатывались для решения задач цифровой локации в реальном масштабе времени. Использование изделия позволит облегчить решение задач цифровой локации, в том числе, в условиях перераспределения вычислительной мощности между потоками данных.

Цифровая локация включает задачи цифровой регистрации и обработки данных для решения задач определения положения, границ, формы и структуры объектов различной природы в различных областях науки и техники. Решение указанных задач связано с решением задач принятия решения по обнаружению, селекции, опознаванию и классификации объектов по совокупности признаков, сформированных в процессе локации. Интервал времени между регистрацией данных и принятием решения: постановкой медицинского диагноза, оценкой объемов природных запасов месторождения полезных ископаемых, выявлением опасных тенденций в изменении состава атмосферного воздуха, и т. д., может

быть осложнен множеством мешающих факторов и потребует значительного времени и привлечения дополнительных ресурсов. Изделие УЭМ способствует резкому сокращению этого времени на основе использования современных достижений математики и электроники, апробированных в других областях знаний. В цифровой локации возникает множество ситуаций, различающихся по объему и характеру вычислений. Изделие УЭМ обеспечивает эффективное выполнение локационных задач указанного множества ситуаций в реальном масштабе времени. Высокая производительность вычислительных устройств на основе УЭМ достигается использованием современных модификаций алгоритмов цифровой обработки сигналов с динамическим изменением структуры вычислительной среды, оптимально сочетающей параллельные и потоковые вычисления. Использование при необходимости переменной разрядности операндов, обеспечивающей вычисления без потери точности, позволяет надеяться на результирующий выигрыш производительности при решении задач цифровой локации за счет использования формул прямого вычисления вместо приближенных итеративных методов.

Современные научные представления позволяют обобщить задачи локации, рассматривая множество данных совокупности сенсоров, как проекцию бесконечного пространства возможных событий исследуемой области. Решение локационной задачи сводится к правильной классификации конкретного события. Таким образом, возможности практического использования изделия УЭМ для решения задач цифровой локации в реальном масштабе времени могут быть значительно расширены, вплоть до изделий двойного применения.

Алгоритмы ортогональных преобразований и цифровой обработки сигналов едины для всех типов локационных устройств. Специфика аппаратной реализации указанных алгоритмов, связанная с количеством и типом используемых сенсорных устройств, создает конечное множество вариантов и поддается унификации.

Широкие и разнообразные возможности создаваемых систем позволяют использовать их для модернизации и расширения функциональных возможностей существующего технологического оборудования. В частности, подобные системы могут оказаться полезны при внедрении новейших методов обработки изображений, переходе на технологию высокого и сверхвысокого разрешения, при переходе на технологию хранения информации на магнитных носителях. Например, комплексное решение по переходу отделов рентгенологии на полностью цифровую безплечную технологию высокого и сверхвысокого разрешения, путем подключения к аппаратуре УЭМ, большей частью без замены всего базового технологического рентгеновского оборудования. На основе изделия УЭМ можно построить комплекс оцифровки, приема, хранения, обработки и выдачи цифровой киноинформации.

Ввод-вывод данных и управляющих сигналов может быть реализован по шине сPCI, каналам Giga Ethernet, дуплексным каналам связи на основе медных и оптоволоконных соединителей. Тем самым на расстояниях от нескольких сантиметров до сотен километров можно передавать пакеты данных со скоростью от единиц байт до десятков гигабайт в секунду.

#### Технические характеристики типовой конфигурации устройства:

Конструктивный стандарт	Евромеханика 6U
Количество модулей	3
Количество мезонинных плат FMC	4
Скорость потока входной информации	Не менее 500 Мбайт/сек на мезонинную плату FMC
Количество волоконно-оптических каналов связи (SFP+)	8
Количество каналов связи по медной витой паре (SFP+)	4
Производительность модулей для операции БПФ	Не менее 125 Гфлопс
Интерфейсы	Gigabit Ethernet, HDMI, MiniUSB, JTAG, RS232/485

Построение системы сбора и цифровой обработки информации на основе изделия УЭМ с возможностью использования универсальных ЭВМ представлено на рисунке 1.

Основные особенности модуля МЦЛ:

- наличие универсальных функциональных групп на несущей плате (основной плате с ЭРИ);
- использование мезонинных субмодулей в произвольном сочетании для построения модуля сбора и обработки цифровой или аналоговой информации;
- возможность обработки сигналов широкого спектра путем изменения прошивок ПЛИС в соответствии с выбранной комплектацией модуля.

## 1. Состав изделия УЭМ

Изделие УЭМ представляет собой набор из 3-х типов модулей с мезонинными субмодулями стандарта FMS. Конструктивно все модули изделия выполнены в виде ячеек формата 6U и предназначены для использования в корпусе (крейте) стандарта Евромеханика 19" с объединительной платой стандарта сPCI, блоком питания ATX и вентилятором. Каждый модуль с субмодулями занимает 1 слот в крейте. Межмодульные связи модулей МЦЛ реализуются по медным витым парам через субмодули типа 2 и дополнительно через кроссплату по шине сPCI .

Основу модулей составляет универсальная основная плата с электрорадиоэлементами (ЭРИ), рассчитанная на установку одного, двух или трех мезонинных коммуникационных субмодулей стандарта ANSI/VITA 57.1-2008 трех типов: МЦЛ-11, МЦЛ-12, МЦЛ-13.

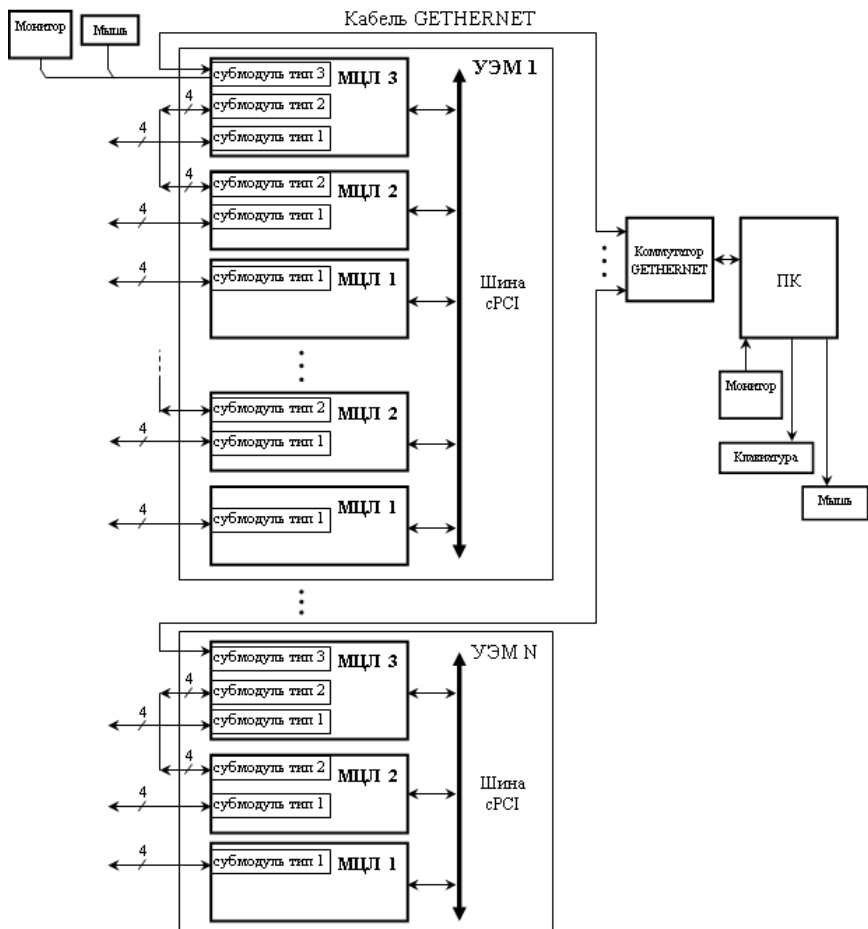


РИС. 1 Пример структуры масштабируемой вычислительной системы на основе изделий УЭМ с использованием внешней управляющей ЭВМ (HOST-компьютера).

МЦЛ-11 и МЦЛ-12 служат для организации высокоскоростных соединений посредством SFP/SFP+ трансиверов. Субмодуль поз-

воляет установить от 1 до 4-х SFP/SFP+ трансиверов со скоростью обмена до 10 Гб/с.

МЦЛ-11 рассчитан на подключение каналов:

- многомодового оптического интерфейса с использованием трансиверов SFP 1000BaseSX до 500 м, разъем LC или SFP+ 10GBase-SR до 100 м, разъем LC,
- одномодового оптического интерфейса с использованием трансиверов SFP 1000BaseLX до 10 км, разъем LC или SFP+ 10GBase-LR до 4 км, разъем LC.

МЦЛ-12 рассчитан на подключение каналов связи с использованием медных витых пар.

Субмодули содержат следующие основные элементы:

разъем FMC для установки на основную плату с ЭРИ, места установки 4 трансиверов SFP/SFP+ в кожухе, опорный генератор. Он позволяет сформировать опорную частоту в диапазоне 10 МГц-945 МГц и 8 светодиодов.

Субмодули используются для организации высокоскоростных дуплексных мультигигабитных каналов связи.

МЦЛ13 - Мезонинный субмодуль стандарта FMC- предназначен для передачи командных, тестовых и конфигурационных данных в ПЛИС модулей УЭМ и передачи контрольной и диагностической информации из модулей в управляющий вычислитель и при необходимости – для выполнения отдельных вычислений в процессе обработки информационных потоков. Субмодуль связан с несущей платой по интерфейсу PCI Express x4.

Субмодуль содержит:

разъем FMC для установки на основную плату с ЭРИ, процессор TMS320DM8168 и 2 микросхемы памяти DDR3 2 GB, элементы сопряжения и разъемы периферийных портов процессора TMS320DM816, разъем JTAG и эмулятора TMDSADPEMU-20A - 20 pin ARM/14 pin TI emulator to 20 pin ARM Adapter фирмы Texas Instruments для настройки и отладки программного обеспечения процессора, опорные генераторы, источники вторичного пи-

тания для обеспечения всех номиналов напряжений субмодуля, элементы индикации.

В качестве управляющего элемента субмодуля используется процессор TMS320DM8168 - высокопроизводительный двухъядерный DSP+ARM® процессор семейства DaVinci фирмы Texas Instruments, представляющий собой высокоинтегрированную систему со всеми необходимыми функциональными возможностями многоканальной HD-видеосистемы: захват, сжатие, отображение видео, с расширенным набором видеofункций и усовершенствованным набором функций обработки 2D и 3D графики. В качестве операционной системы используется ОС Linux 2.6.37.

ОСНОВНАЯ ПЛАТА С ЭРИ. На основной плате с ЭРИ предусмотрены посадочные места для установки 3-х функциональных групп элементов. Каждая группа состоит из:

- 400-контактного разъема FMC типа HPC для установки любого мезонинного субмодуля: МЦЛ-11, МЦЛ-12, МЦЛ-13,
- ПЛИС VIRTEX-6 - XC6VLX130T-2FFG1156C (или более мощные XC6VLX240T-2FFG1156C, XC6VLX315T-2FFG1156C) фирмы XILINX с конфигурационным ПЗУ типа SPI и ПЗУ для локальных данных, к каждой ПЛИС подключено также конфигурационное ПЗУ ICR, в котором находится серийный номер модуля и другие параметры,
- разъема модуля SODIMM DDR3 объемом 2 или 4 GB для каждой ПЛИС (данные обработки).

Каждая функциональная группа может работать либо автономно, либо в связи с одной или двумя другими группами. На разъеме FMC (вариант HPC) в группе может устанавливаться субмодуль любого типа (любой субмодуль УЭМ). Вариант работы с субмодулем определяется прошивкой ПЛИС в данной группе. Связь между ПЛИС по плате выполнена с использованием мультигигабитных двунаправленных каналов обмена самих ПЛИС. Структура основной платы с ЭРИ представлена на Рисунке 2.

ПЛИС содержит 20 мультигигабитных линий (дуплексных мультигигабитных каналов связи). Четыре линии (канала связи) используются для организации интерфейса PCI Express x4. Восемь линий (каналов связи) выведены на разъем FMC (вариант HPC).

Восемь линий (каналов связи) используются для внутриплатных обменов с двумя другими ПЛИС на плате (по четыре линии на каждый канал связи - дифференциальные пары для приемника и передатчика).

Скорость работы определяется типом установленной ПЛИС - XC6VLX130T-2FFG1156C и может достигать 6,6 ГГц.

Взаимодействие функциональных групп между собой осуществляется с помощью двух микросхем:

- микросхемы PEX8619 - коммутатора PCI Express, чей Upstream-порт подключен к микросхеме PEX8114, а три Downstream-порта подключены к трем ПЛИС. Микросхема соответствует PCI Express Base Specification, Revision 2.0. Коммутатор позволяет выполнять по шине PCI Express x4 v2.0 независимый доступ к ПЛИС, производить обмен данными с ПЛИС и обмен данными между ПЛИС;
- микросхемы PEX8114 - моста, выполняющего преобразование сигналов шины CompactPCI во внутриплатный интерфейс PCI Express x4. Микросхема соответствует PCI Express to PCI/PCI-X Bridge Specification, Revision 1.0; PCI Local Bus Specification, Revision 3.0; PCI Express Base Specification, Revision 1.0a.

Предусмотрены 3 варианта сборки основных плат с ЭРИ: с одной, двумя или тремя функциональными группами. Основная плата с ЭРИ с одной группой и одним submodule используется в модуле МЦЛ1, с двумя группами и двумя submodule в модуле МЦЛ2, с тремя группами и тремя submodule в модуле МЦЛ3.

В модули МЦЛ1, МЦЛ2, МЦЛ3 устройства УЭМ могут быть установлены другие мезонинные submodule стандарта FMC (вариант НРС), содержащие устройства ввода-вывода, такие как АЦП, ЦАП для приема и обработки аналоговых сигналов. Современные submodule аналогового приема позволяют выполнять аналого-цифровое преобразование сигналов от 1 до 16 каналов с разрядностью от 12 до 24 бит с максимальной частотой дискретизации до 3600 МГц.

Предусматриваются следующие варианты управления изделием УЭМ:



- От HOST- компьютера. В качестве HOST-компьютера можно использовать:
  - (1) одноплатный процессорный модуль стандарта cPCI формата 6U, устанавливаемый в корпус изделия с управлением модулями по шине cPCI, HOST-компьютер работает под управлением любой операционной системы по выбору потребителя: Windows, Linux или ОС MCBC.
  - (2) внешнюю ПЭВМ с подключением к submodule МЦЛ-13: а) по сети GETHERNET, б) по последовательным каналам RS-232/RS-485, в) по интерфейсу USB. К HOST-компьютеру подключаются органы управления (клавиатура, мышь) и отображения (монитор). К submodule МЦЛ-13 потребитель может дополнительно подключить монитор по интерфейсу HDMI и мышь по интерфейсу miniUSB. Программное обеспечение submodule МЦЛ-13 находится на Flash- накопителе MicroSD-карте, которая входит в комплект поставки submodule и устанавливается в разъем X3 submodule. MicroSD-карта содержит начальный загрузчик ОС Linux 2.6.37 и тестовые программы проверки работоспособности submodule МЦЛ-13.
- От submodule МЦЛ-13. В этом варианте управления изделием УЭМ используются функции submodule МЦЛ-13 как автономного компьютера. Программное обеспечение submodule построено на базе ОС Linux и содержит в себе набор стандартных драйверов периферийных устройств процессора TMS320DM8168. Набор ПО позволяет использовать submodule в качестве автономного компьютера с возможностью вывода информации на HDMI монитор, подключения периферийных устройств: USB, Flash накопителей MicroSD, обмениваться данными по Ethernet 10/100/1000 и по последовательным каналам RS-232/ RS-485.

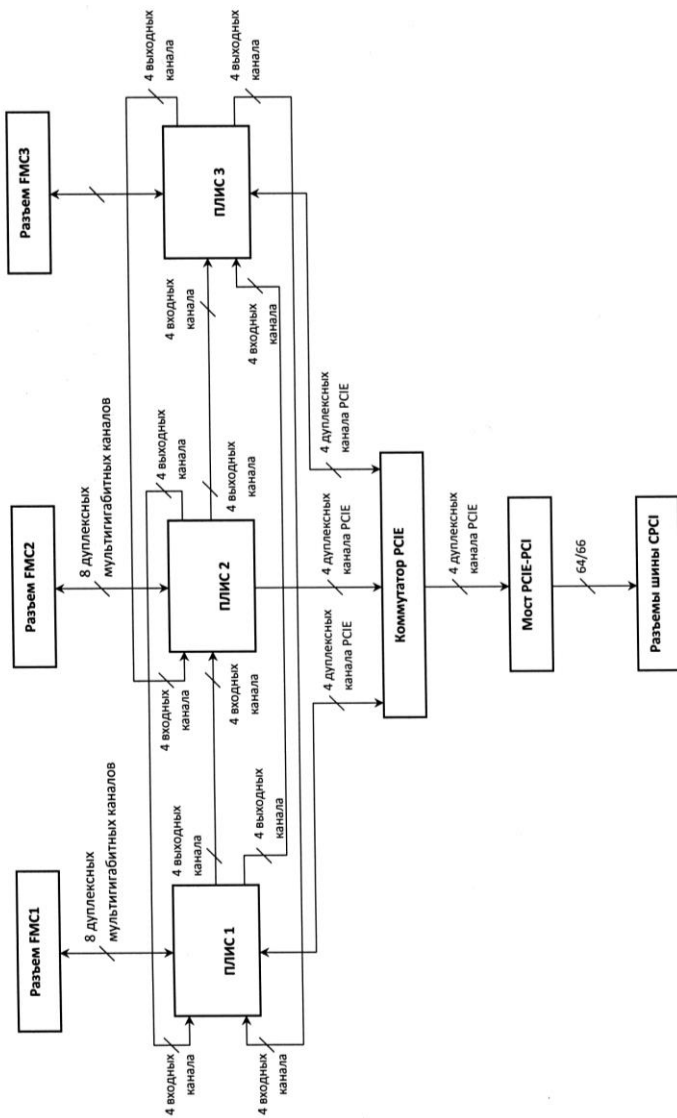


РИС. 2. Структура основной платы с ЭРИ модулей УЭМ.

Изделие УЭМ поставляется с комплектами программного обеспечения и набором тестовых прошивок ПЛИС, предназначенных для проверки работоспособности изделия потребителем. В зависимости от используемой операционной системы в HOST-компьютере, поставляются версии программ для Windows, Linux или ОС MCBC.

Потребитель может расширить возможности аппаратуры изделия путем разработки собственных прикладных программ с использованием имеющихся у него наборов библиотек, утилит и драйверов для управления модулями ввода и цифровой обработки в составе вычислительного комплекса на базе УЭМ.

Потребитель может создавать проекты для ПЛИС модулей под свои задачи. Рекомендуется для написания проектов ПЛИС использовать САПР Xilinx ISE v13.1и выше, а также Active-HDL v9.1и последующие версии.

Для написания собственных прикладных программ для submodule МЦЛ-13 потребителю рекомендуется использовать инструментальные средства разработки CodeSourcery (Mentor Graphics) или GNU Toolchain, а также программное обеспечение фирмы Texas Instruments - «Linux EZ Software Development Kit (EZSDK) for DaVinci(TM) DM814x and DM816x Video Processors».

Вариант подключения источников данных, протоколы связи, среда передачи и число кабелей межмодульных соединений выбирается потребителем по условиям реализации оборудования для организации требуемого вычислительного процесса. Потребитель может изменять конфигурацию вычислительной системы под свои задачи с использованием от 1 до 3-х модулей УЭМ и требуемого количества submodule разного типа.

## **2. Применение изделия УЭМ**

В результате использования унифицированных электронных submodule возникает возможность получать ранее не доступную до-

полнительную информацию в реальном масштабе времени в различных сферах деятельности:

1. Медицинским работникам - повысить процент своевременного обнаружения симптомов опасных заболеваний и облегчить их лечение. Выявление крохотных (измеряемых долями миллиметра) изменений структур тканей в теле человека (в процессе комплексного обследования) позволяет лечить ранние стадии опасных заболеваний исключительно терапевтическими методами, без вмешательства хирургов.

Наиболее развитым направлением цифровой локации в медицине на сегодня является лучевая диагностика: рентгеновские исследования и УЗИ, а также большинство томографических исследований. Пассивная локация - медицинское тепловидение с разрешением порядка одной сотой градуса находится в стадии становления. Непрерывно развиваются методы анализа электрокардиограмм и электроэнцефалограмм, которые с определенной долей допущения можно рассматривать как методы пассивной локации: исследование структуры сигналов и вариабельности сердечного ритма.

В порядке обобщения все приложения цифровой локации в медицине можно условно разделить на два больших направления: анализ функций организма и анализ структур организма. Получение панорамных и объемных динамически изменяющихся в реальном времени изображений позволяет совмещать структурные и функциональные исследования.

По рекомендациям специалистов – разработчиков медицинской аппаратуры предприятия «ИзоМед» применение методов цифровой локации в ультразвуковой медицинской аппаратуре должно быть реализовано как специализированный программно-аппаратный модуль: АРМ врача-специалиста по УЗ-диагностике, что является составной частью комплекса ввода, обработки и хранения диагностической информации. Новые ультразвуковые приборы отечественного производства на базе УЭМ могут широко использоваться для оказания высокотехнологичной медицинской помощи.

Работники кафедры биомедицинской инженерии ЮЗГУ готовы содействовать ОАО «НИИ супер ЭВМ» в применении УЭМ при реализации проектов кафедры в интеллектуальных системах медицинского назначения, таких, как создание многоканальной системы сбора и обработки данных электрофизиологических сигналов, снимаемых с поверхности кожи человека: электрокардиосигнал, фотоплетизмосигнал, квазистатические потенциалы и т.д.. Система предназначена для контроля функционального состояния человека. Предполагается также создание сетевой системы контроля функционального состояния человека на основе мобильных устройств, передающих данные в центр контроля и управления, построенный на базе модулей УЭМ.

2. Геофизикам - сократить время и стоимость геофизических исследований.

Сотрудники НИУ «БелГУ» и НПО «ЛЭМЗ» готовы содействовать ОАО «НИИ супер ЭВМ» в применении УЭМ в проектах, выполняющих цифровую регистрацию и обработку данных в реальном времени для получения изображений земной поверхности и задач поддержки принятия решений в автоматизированных системах обработки изображений для определения положения, границ, формы и структуры изображений земной поверхности, а также для решения задач регионального экологического мониторинга. Предполагается также создание сетевой системы контроля функционального состояния изображения земной поверхности и развития пунктов управления радиолокационной техникой на основе мобильных устройств, передающих данные в центр контроля и управления, построенный на базе модулей УЭМ.

3. Работникам ОТК - снизить процент ошибочных решений при проведении неразрушающего контроля качества изделий.

4. Службам МЧС - использовать упредительные меры при выявлении и пространственной локализации участков контролируемой территории, создающих предпосылки возникновения нештатных ситуаций, в процессе мониторинга уровня безопасности гражданских и промышленных объектов. В частности, раннее обнару-

жение тенденции к увеличению вредных примесей в атмосфере может спасти миллионы жизней.

Компания «РК-телеком», специализирующаяся на мобильных пунктах управления в интересах ГУ МЧС, готова содействовать ОАО «НИИ супер ЭВМ» в применении УЭМ при дальнейшем развитии пунктов управления для аэрокосмического и наземного мониторинга в интересах региональных структур ГУ МЧС.

5. Своевременное обнаружение нестандартных препятствий на маршруте следования любого транспортного средства – основа безопасности перевозок.

## **Заключение**

Изделие УЭМ может рассматриваться как универсальный инструмент интеграции высокоуровневых ресурсов для решения научных и инженерных задач.

Интеграция изделий УЭМ дает возможность создания высокопроизводительных масштабируемых систем сбора и цифровой обработки информации при решении различных задач цифровой локации. Высокоуровневый вычислительный ресурс таких систем составляют различные сочетания модулей УЭМ, в которых реализуются современные модификации алгоритмов ЦОС на программируемых логических схемах (ПЛИС) фирмы Xilinx семейства VIRTEX-6 и submodule стандарта FMC.

Основной подход к выбору структуры изделия УЭМ потребителем состоит в определении исходных данных решаемой задачи:

- интерфейсов связи с источниками данных для решения вопроса об использовании и выборе типов submodule;
- количества внешних и внутренних связей;
- выбора протоколов передачи данных;
- определения объема обрабатываемых данных и алгоритмов обработки, что требует разного количества задействованных ПЛИС и их вычислительной мощности, что обуславливает выбор числа submodule и их типов.

### **Список литературы**

- [1] Патент на полезную модель «Вычислительное устройство для обработки данных» № 2013128731/08(042825) от 20.08.2013 г.
- [2] XILINX DS 150. Virtex-6 Family Overview, Product Specification
- [3] Унифицированные электронные модули. Руководство по эксплуатации ВИМА.467419.002 РЭ